

5516A 形
オシロスコープ

取扱説明書

菊水電子工業株式会社

承認

校正

仕様
番号

作成
年月日

菊水電子工業株式会社 取扱説明書 書式

NP-32635 B

7711100-30SK16

78.12.6

S-783599

－ 保 証 －

この製品は、菊水電子工業株式会社の厳密な試験・検査を経て、その性能が規格を満足していることが確認され、お届けされております。

弊社製品は、お買上げ日より1年間に発生した故障については、無償で修理いたします。但し、次の場合には有償で修理させていただきます。

1. 取扱説明書に対して誤ったご使用および使用上の不注意による故障・損傷。
2. 不適当な改造・調整・修理による故障および損傷。
3. 天災・火災・その他外部要因による故障および損傷。

なお、この保証は日本国内に限り有効です。

－ お 願 い －

修理・点検・調整を依頼される前に、取扱説明書をもう一度お読みになった上で再度点検していただき、なお不明な点や異常がありましたら、お買上げもとまたは当社営業所にお問い合わせください。

目 次

頁

1. 概説および特長

1.1 概 説	4
1.2 特 長	4
1.3 構 成	5

2. 仕 様

6

3. 使 用 法

3.1 前面パネルの説明	12
3.2 背面パネルの説明	19
3.3 取扱上の注意	20
3.4 電 源 変 更	21

4. 操 作

22

4.1 校正電圧波形を加え管面に波形を出す。	23
4.2 2現象動作とADD動作	24
4.3 X - Y 動作	26
4.4 INTEN MODU	27
4.5 トリガーおよび時間軸	27
4.6 トリガー信号源の種類	28
4.6.1 内部トリガー (NORM, CH1, CH2)	29
4.6.2 外部トリガー (EXT TRIGGER IN)	29
4.7 AC と DC	29
4.8 FLAT と HF REJ	30
4.9 LEVEL つまみと PUSH+, PULL-	30
4.10 COMP AUTO の操作	32
4.11 AUTO の動作	32
4.12 NORM の動作	32
4.13 SINGLE の動作	32
4.14 掃引拡大の操作 (PULL 5× MAG)	33
4.15 垂直軸入力信号の加え方	33
4.15.1 被覆電線の使用	33

4.15.2	シールド線の使用	34
4.15.3	同軸ケーブルの使用	34
4.15.4	プローブの使用	34
4.15.5	プローブ使用における注意事項	35
4.16	電圧の測定	36
4.16.1	DC 電圧の測定	36
4.16.2	AC 電圧の測定	37
4.16.3	AC 結合での使用	38
5.	測定	
5.1	時間の測定	41
5.2	パルス幅の測定	41
5.3	パルスの立上り，立下り時間の測定	42
5.4	周波数の測定	42
5.5	位相差の測定	44
6.	校正	
6.1	概要	47
6.2	プローブの校正	47
6.3	ASTIG GEOMETRYの調整	48

1. 概 説

1.1 概 説

菊水電子 MODEL 5516A は 133 % の歪のない、高輝度ブラウン管を使用した 5 mV, 20 MHz の 2 現象トリガー同期掃引方式オシロスコープです。特に垂直軸各チャンネルに 5 倍のマグニファイア機能を持たせた為、1 mV/DIV 7 MHz の高感度オシロスコープとして、電気、電子工学、機械、医学、化学、教育、等、あるいは、ビデオ、ラジオ、テープレコーダ等の一般ラインにも最適な、広範囲な用途に合ったオシロスコープです。

1.2 特 長

◦ コンプリートオート回路

MODEL 5516 で採用した COMPLETE AUTO TRIGGER 回路を更に検討、改良を加えて再び採用しました。確実な同期、スムーズなレベル調整は、多くのユーザーから支持されています。

◦ 垂直感度 1 mV/DIV

ポジションツマミを PULL 動作する事により、1 mV/DIV 7 MHz の高感度オシロに早変わりします。

◦ IC 化回路の採用

オシロの心臓部とも言える TRIGGERING 回路及び時間軸回路を殆んど IC 化しました。

◦ TRIGGER MODE の切換

TRIGGERMODE を、CH1, CH2, NORM, EXTERNAL と 4 回路設けました。CH1, 又は CH2 の TRIGGER MODE で使用する場合、垂直軸チャンネル間の位相関係が入力栓接の取換えなしに、ワンタッチで確認出来ます。

◦ SINGLE 掃引

SINGLE 掃引回路が付いています。DC 結合トリガーと相まって、使用範囲がより広くなりました。

承認
校正
作成
仕様

- CHOP, ALT が自動的にスイッチ
2 現象動作の CHOP, ALT が時間軸の TIME/DIV スイッチと連動しています。1 m SEC 以下の遅い掃引では, CHOP MODE で動作し, 0.5 m SEC 以上の速い掃引では ALT MODE で動作します。
- 最高掃引 40 nS/DIV (5×MAG 時)
優れたトリガー回路と合せて高速パルス信号の観測が容易に行なえます。
- 高速掃引で明るい輝線
掃引回路の改良により短期間に掃引信号を発生させる事が可能となりました。高速掃引に於てもチラツキの無い明るい輝線が現われます。
- ローテーションコイルの採用
ローテーションコイルを採用していますので, 地磁気の影響等による輝線の水平位置修正が楽に行なえます。
- 高輝度ブラウン管の採用
ビーム透過率が良く, より輝線がシャープなブラウン管を 2 KV の加速電圧で使用しています。

1.3 構 成

本器は, 次の様に本体と附属品とで構成されています。

本 体		1
附 属 品	プローブ (959 A BNC 形)	2
	942 A 形端子アダプタ	1
	6 角 スパナ (3 %)	1
	ヒューズ (スローブロー 1A)	1
	ショートバー (短)	1
	取 扱 説 明 書	1

作成
仕様

S-78360

垂直偏向部

注) 各 CH ポジションつまみを PULL 動作にて (5×MAG)

同相信号除去比	50kHzで100:1以上	CH1, CH2の感度を正確にそろえて
チャンネル間干渉	1000:1以上 10kHz, 8DIV基準で測定する	CH1, CH2共5mV/DIVのレンジにて, DUAL動作で一方の入力に管面有効範囲の信号を加え他の入力に50Ωでターミネートする。
POLARITY	チャンネル2のみ極性反転	
垂直軸動作様式	CH1 チャンネル1単独	
	CH2 チャンネル2単独	
	DUAL (時間軸に連動して自動的に切換	ALT チャンネル1, 2を交互に掃引 0.5ms~0.2μs迄 ALT掃引
	CHOP チャンネル1, 2を約200kHzで切換	0.5S~1ms迄 CHOP掃引
	ADD チャンネル1+チャンネル2	

水平軸偏向部

掃引時間	0.2μs/DIV~0.5S/DIV	20レンジ1.2.5ステップ
掃引時間誤差	±3%以内	VARIABLEはCAL'Dの位置で
掃引時間連続変化	パネル指示値の2.5倍以上調整出来る	
掃引拡大	5倍	
拡大誤差	0.5S/DIV~1μs/DIV ±3% 0.5μs/DIV, 0.2μs/DIV ±5%	
拡大による位置変化	中央部分で±1DIV以内	

トリガー

トリガー信号源	INT	CH1 CH1の信号でトリガー	
		CH2 CH2の信号でトリガー	
	EXT	外部の信号でトリガー	

結 合	DC, AC, HF REJ	
極 性	+ および -	
内部トリガー感度	DC DC ~ 20 MHz 0.3 DIV	CRT管面の振幅で示す
	AC 5 Hz ~ 20 MHz 0.3 DIV	
	HF REJ DC ~ 50 kHz 0.3 DIV	
	DC DC ~ 7 MHz 0.3 DIV	垂直軸 5 × MAG 時
	AC 5 Hz ~ 7 MHz 0.3 DIV	
	HF REJ DC ~ 50 kHz 0.3 DIV	
外部トリガー感度	DC DC ~ 20 MHz 0.2 V	
	AC 5 Hz ~ 20 MHz 0.2 V	
	HF REJ DC ~ 50 kHz 0.2 V	
COMP AUTO	20 Hz以上の繰返しを持つ信号に対し、CRT管面振幅 0.3 DIV以上で完全にトリガーする。	トリガーレベルつまみを調整出来る。つまみ位置に関係なく 0.3 DIVでトリガーする。
AUTO	20 Hz以上の繰返しを持つ信号に対し、CRT管面振幅 0.3 DIV以上で完全にトリガーする。	トリガーを外した状態の時、自動的にフリーランする。
NORM	トリガー感度の項を満足する	トリガーを外した状態の時、輝線は除去されて待機状態となる
SINGLE	上記トリガー仕様をすべて満足する 単一掃引、RESETにより再待機が可能	入力信号が有るまでは待機状態を持続
外部トリガー入力インピーダンス	約 100 kΩ 60 pF 以下	並 列
入 力 端 子	BNC レセプタクル	
最大許容入力電圧	100 V (DC + AC ピーク)	AC 1 kHz

外部掃引増幅器 (X-Y)

方 式	XY方式 CH1がX CH2がY	X=水平軸, Y=垂直軸
感 度	X 5mV/DIV ~ 5V/DIV	X, Yとも 10 ステップ
	Y 5mV/DIV ~ 5V/DIV	
周波数帯域幅	X DC ~ 2 MHz	- 3 dB以内
	Y DC ~ 20 MHz	
入力インピーダンス	X, Yとも 1 MΩ ± 2% 35 pF ± 2%	並 列

入力端子および最大許容入力電圧は垂直偏向部と同じです。

校正電圧

波 形	方 形 波	
極 性	正 極 性	
出 力 電 圧	200mV _{p-p} , 2V _{p-p}	
出力電圧誤差	± 3 % 以内	
周 波 数	1 kHz ± 25 %	
デューティレシオ	45 : 55 以下	
立ち上り時間	約 150 ns	
出 力 端 子	フック端子	

Z 軸増幅器

輝 度 変 調	3V _{p-p} の入力信号で変調が認められる。正の入力信号で輝線が暗くなる。負の入力信号で輝線が明るくなる。	
周 波 数 範 囲	DC ~ 1 MHz	
入 力 抵 抗	約 10 kΩ	
入 力 端 子	バインディングポスト	

ブラウン管

種 類	133 % 丸形ブラウン管	高 輝 度
螢 光 体	P 31	安 定 化
加 速 電 圧	約 2000V	1 DIV ≒ 9.5 %
有 効 面 積	8 × 10 DIV	
輝線と目盛一致	ローテーションコイルを使用, 電氣的に調整出来る。	
ブ ラ ン キ ン グ	G ₁ にて	
イルミネーション	連続的に明るさを変化出来る	

新永電機工業株式会社
〒100-0001 東京都千代田区千代田1-1-1
電話 03-55161111
FAX 03-55161112
E-MAIL info@shuei.co.jp
WEB www.shuei.co.jp

5516A

10 / 頁

電 源

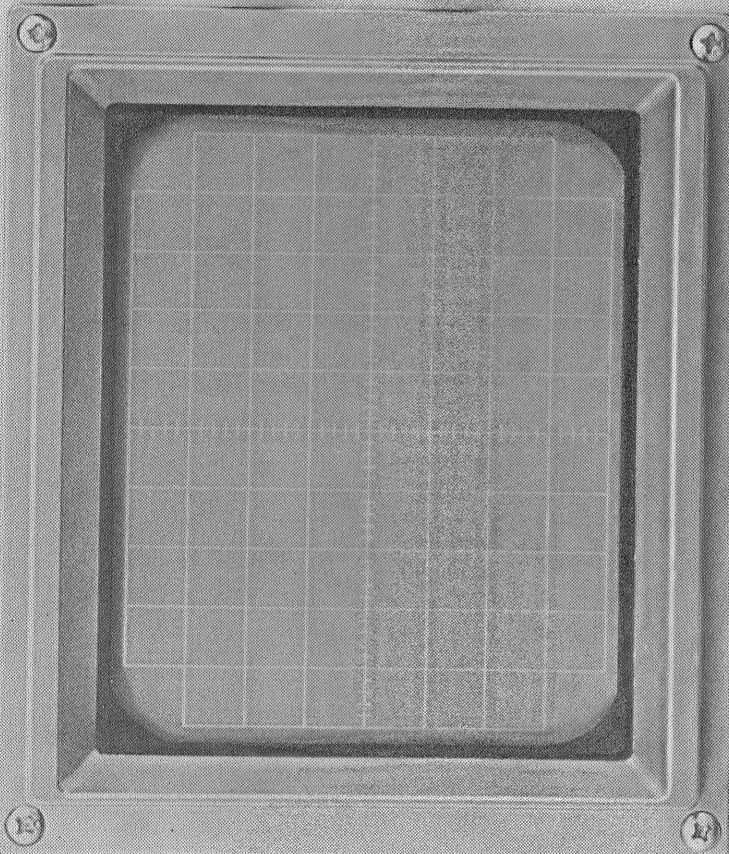
供給電圧範囲	100V, 110V, 117V, 200V, 220V, 230V, 230V, 240V各電圧値の ± 10 %	
周 波 数	50Hz ~ 60Hz	
消 費 電 力	約 57 VA	

機 構 部

外 形 寸 法	245W×205 H×460D% 242W×181 H×400D%	最 大 部 筐 体 部
重 量	約 9.5 kg	本体のみ

作成
仕様
S-783603

MODEL 5516A OSCILLOSCOPE



LEVEL

TIME/DIV

CH1 (X) VOLTS/DIV

CH2 (Y) VOLTS/DIV

POSITION

POLARITY

MODE

POWER OFF

KIKUSUI ELECTRONICS CORP.

3. 使 用 法

3.1 前面パネル面の説明

前面パネルのツマミ、および端子等についての説明です。2重ツマミについては、黒色ツマミが黒文字で、赤色ツマミが赤文字でそれぞれパネルに示されています。

POWER OFF ILLUMINATION ツマミと共用のパワースイッチで、左へ回し切るとパワーオフ、右へ回すとパワーオンになり、電源が投入されます。

ILLUM 管面の明るさを調整するツマミです。右回しで明るくなり、左回しで暗くなります。

INTEN ブラウン管の輝度調整ツマミです。右回しで明るくなり、左回しで暗くなります。

FOCUS ブラウン管の管面に現われるスポット、あるいはトレースが最もシャープになる様に、内部にあるASTIG 半固定抵抗器と共に調整するツマミです。

CALB(Vp-p) 感度校正用、又はプローブの位相特性調整用の方形波発振器です。出力電圧は、2Vp-pと200mVp-pで、周波数は、約1kHzです。出力はパネル面のチップ端子より取り出せます。

垂直軸偏向部 CH, CH2 のツマミ及び端子は双方とも同一の機能を持っています。したがってCH1のツマミ及び端子等についての説明は、CH2 にも当てはまります。

CH1 (X)	CH2 (Y)	垂直軸の入力端子です。と、同時にX-Y動作の入力端子でもあります。端子はBNC 形レセプタクルで、入力信号を接続します。プローブ使用の時も、このBNC 形レセプタクルに接続します。
--------------------	--------------------	--------------------------------------------------------------------------------------------

AC

入力の結合状態を選択する、プッシュボタンスイッチです。

DC

ボタンを押した時が、DC 結合、押さない時が AC 結合です。

AC 結合の時、入力信号に直流分がある場合、直流分をカットし、交流分のみが観測出来ます。DC 結合の時は、入力信号の直流分を含めた観測が出来ます。

GND

この GND プッシュボタンスイッチを押すことにより、入力の BNC 形レセプタクルと、垂直軸増幅器の接続が切れ、垂直軸増幅器の入力が接地されます。又、この状態で、ブラウン管面の ZERO ボルト電位を知ることが出来ます。

VOLTS/DIV

黒色ツマミは、垂直軸偏向感度を $5\text{mV}/\text{DIV}$ から、 $10\text{V}/\text{DIV}$ まで 11 レンジに切換えるロータリスイッチです。

各レンジの指示値は、赤色ツマミの VARIABLE を右へ回し切った位置 (CAL'D の位置) で、管面の垂直軸方向 1 DIV 当りの電圧感度を示します。

VAR ← CAL'D

VAR は VARIABLE の略で、垂直軸の連続減衰調整器です。減衰度は、左へ回し切った位置で約 $1/25$ になります。CAL'D は、赤色ツマミを右へ回し切った位置に於て、垂直軸増幅器の感度校正が行なわれている事を、示します。

POSITION



スポットあるいは、輝線の垂直位置調整用のツマミです。

右回して上方へ、左回して下方へ移動出来ます。

PULL
5 × MAG

PULL 動作する事により、垂直軸の感度が 5 倍になります。

DC BAL

VOLTS/DIV を切換えた時の、輝線移動を最少にする半固定可変抵抗器です。本機では $2\text{V}/\text{DIV}$ と $5\text{V}/\text{DIV}$ レンジ間で調整を行います。

CAL

垂直軸の感度調整です。各レンジ共通です。

GND (端子) パネル、シャッシ、および本体と電氣的に接続されている端子です。(CH1, CH2 共通)



CH2 の入力信号の位相を 180° 反転するプッシュボタンスイッチです。押した状態が反転動作となります。

以上、GND と POLARITY を除いて、CH1 と CH2 は同一の機能を持っています。

MODE CH1 および CH2 垂直軸増幅器の動作を選択し、かつ切換える4連のプッシュボタンスイッチで、以下に述べる各動作に選択出来ます。

CH1 CH1 の垂直増幅器のみ動作し、単現象のオシロスコープになります。

CH2 CH2 の垂直増幅器のみ動作し、単現象のオシロスコープになります。

┌ DUAL ┐
 CH1 CH2

CH1 プッシュボタンスイッチと、CH2 プッシュボタンスイッチを同時に押すと、CH1, CH2 の各垂直軸増幅器がCHOP又はALTで切り替わり2現象動作のオシロスコープになります。
 $0.5\text{S}/\text{DIV}$ から $1\text{mS}/\text{DIV}$ までは、CHOP で動作し、 $0.5\text{mS}/\text{DIV}$ から $0.2\mu\text{S}/\text{DIV}$ までは、ALT で動作します。

ADD CH1 と CH2を同時に動作させ、管面に CH1 と CH2の入力信号の代数和、又は差の信号を描かせます。

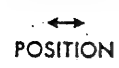
CH1 + CH2

差の場合は、CH2 の POLARITYプッシュボタンスイッチを押すと CH1 - CH2 になります。

X-Y

X-Y方式の外部掃引増幅器で、CH1がX軸（水平軸）、CH2がY軸（垂直軸）に切換わります。但し、X軸の周波数特性は、DC～2MHz -3dBとなります。

水平軸偏向部



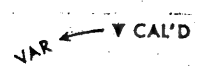
スポットあるいは輝線の水平位置調整用ツマミです。右回して右方向へ、左回して左方向へ位置移動が出来ます。



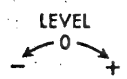
POSITION ツマミと共用で、このツマミを引き出すと、輝線が管面中央を軸として水平方向へ5倍拡大されます。但し、XY動作の時は5倍拡大は行なわれません。

TIME/DIV

黒色ツマミは、掃引時間を0.5S/DIVから0.2μS/DIVまで20レンジに切換えるロータリスイッチです。各レンジの指示値は、赤色ツマミのVARIABLEを右へ回し切った位置（CAL'Dの位置）で、管面の水平方向1DIV当りの掃引時間を示します。



この赤色ツマミは、掃引時間を連続的に変化させる調整器です。変化量は、左へ回し切った位置で約1/25になります。CAL'Dは、赤色ツマミを右へ回し切った位置に於て、掃引時間の校正がなされている事を示します。



トリガーレベルの調整器です。トリガー信号波形の、どの部分から掃引を開始させるか、トリガー開始点を調整するツマミです。右回してトリガーレベルが+方向に、左回して-方向に移動します。



トリガー信号波形のスロープを選択するプルプッシュスイッチで、前項のトリガーレベル調整器ツマミと共用しています。PUSH+の時、波形の下から上へ向うスロープでトリガーし、PULL-の時、上から下へ向うスロープでトリガーします。

COMP AUTO

本器の大きな特長である COMPLETE AUTO TRIGGER 回路を動作させるプッシュボタンスイッチです。このボタンを押し、回路を動作させる事により、トリガーへの入力信号が、管面振幅で、0.3 DIV 以上又は、EXTERNAL TRIGGER INPUT 端子（後面パネルのBNOレセブタクル）への入力電圧が200mV以上あれば、トリガーレベルが自動的に追従し、確実にトリガーがかかり、本器は同期掃引動作を行います。この時でもトリガーレベルの設定が、入力信号のPEAK TO PEAKの範囲内で設定出来ますので、観測したい部分にトリガーレベルを設定する事が可能です。

AUTO

このプッシュボタンスイッチを押す事により、時間軸が自動掃引（フリーラン）の状態で作動します。観測信号が無くても、管面に明るい輝線が現われ、観測信号が50Hz以上の繰返し信号で、管面振幅3%以上あればトリガーする事が可能です。（トリガーレベルが入力信号の範囲内にあれば、観測信号は同期し、範囲外であればフリーランします。）

NORM

観測信号の無い場合、時間軸は待機状態に有り、掃引は行なわれません。信号の有る場合は、信号波形のPEAK TO PEAKの範囲内にトリガーレベルが有る時にのみ、信号に同期した掃引が行なわれます。

SINGLE

単掃引動作のプッシュボタンスイッチです。このボタンを押しますと、他のCOMP AUTO, AUTO, NORM の3つのプッシュボタンは、そのボタンを押さない状態にもどり、SINGLEボタン自体も元にもどります。

PUSH
TO
RESET

前項の単掃引動作プッシュボタンスイッチと共用しているプッシュボタンで、単掃引動作が一行程終了後再び単掃引動作の状態にもどす事が出来ます。

READY

この LED が点灯している間、時間軸は単掃引動作の待機状態となります。

FLAT
HF REJ

トリガー信号の結合状態の切換えのプッシュボタンスイッチです。FLATの位置では、CH1, CH2, NORM, EXT からのトリガー信号が、そのままトリガー回路の入力に入ります。
HF REJ(HIGH FREQUENCY REJECTION 又は REJECT)の位置では、約 50kHz を境とするハイカットフィルターが挿入され、信号に重畳している約 50kHz 以上の高周波成分やノイズが、減衰してトリガー回路に入ります。

AC
DC

トリガー回路の結合状態を示すプッシュボタンスイッチです。AC の時、トリガー入力回路が AC 結合となり、直流分がある場合、直流分をカットし交流分のみでトリガーします。
DC の時は、DC 結合となり、直流分を含めたままトリガーします。

NORM
CH1 CH2 EXT

トリガー信号源の種類を選択するプッシュボタンスイッチです。以下に述べる 4 種類に選択できます。

CH 1

垂直軸 CH1 に加えられた信号が、トリガー信号源となります。この時、垂直軸の MODE が CH2, DUAL あるいは ADD の状態であっても CH1 の信号がトリガー信号源となります。

CH2

垂直軸 CH2 に加えられた信号が、トリガー信号源となります。
 この時、垂直軸の MODE が CH1, DUAL あるいは ADD であっても CH2 の信号がトリガー信号源となります。

「NORM」 CH1 CH2

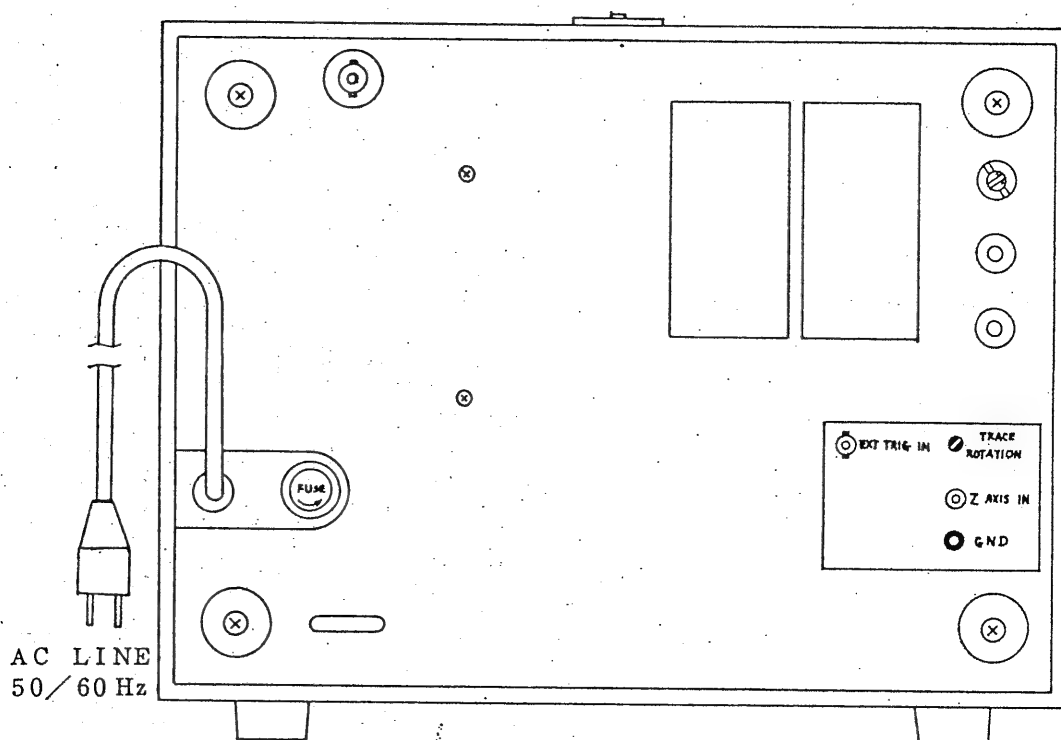
上記トリガーの CH1 プッシュボタンスイッチと、CH2 プッシュボタンスイッチを同時に押すと、NORM トリガーモードになり、管面に描かれている観測波形がトリガー信号源となります。

EXT

EXT TRIGGER IN 端子に加えられた外部からの信号がトリガー信号源になります。

3.2 背面パネルの説明

背面パネルには、EXT TRIG IN 端子 (BNC 形レセプタクル)、TRACE ROTATION (半固定抵抗器)、Z AXIS IN 端子 (バイデンングポスト)、ヒューズホルダー、電源コードなどが、あります。これらの一部には、表示がなされています。



⊙ EXT TRIG IN

外部からのトリガー入力用 BNC レセプタクルです。

⊙ Z AXIS IN

外部からの輝度変調入力用端子です。赤端子がホット側、黒端子が GND になります。使用しない時は、付属のショートバーで短絡しておきます。

● GND

⊙ TRACE ROTATION

輝線の水平傾きの位置修正用半固定抵抗器です。

FUSE

ヒューズホルダーで所定のスローブローヒューズを使います。左へ回転させるとキャップがはずれ、ヒューズが取り出せます。

永 認
第 水 電 子 工 業 株 式 公 司
取 扱 説 明 書
式
ND-783618
2510100-205C14
作 成
年 月 日
生 産
番 号
S-783618

使

用

法

20

頁

AC LINE AO コードです。プラグを規格内のAC ラインに接続して使用します。

3.3 取扱上の注意

ライン入力電圧 本器のライン入力電圧は $100\text{V} \pm 10\%$ の範囲で正常に使用出来ます。

この範囲外の供給電圧での使用は、動作不完全あるいは故障の原因になりますので、適当な方法で $100\text{V} \pm 10\%$ の範囲内で使用して下さい。

周囲温度 本機が正常に動作するための周囲温度は $5^{\circ}\text{C} \sim 35^{\circ}\text{C}$ の範囲です。

環境 高温多湿の環境で長期間の使用、又は放置は、故障の原因になり、本器の寿命を短かくしてしまいます。

また周囲に強力な磁界や電磁波等のラジエーションがある場所での使用は好ましくありません。観測に悪影響を与えます。

ブラウン管の輝度 輝度を明るくし過ぎたり、スポットのままで、長時間放置しないで下さい。ブラウン管の寿命を大きく損ないます。

入力端子の耐電圧 各々の入力端子及び付属のプロープは、次の様に最大許容入力電圧が規定してあります。

規定以上の電圧を加えると、故障又は破損することがありますので、注意が必要です。

CH1, CH2 端子	
VOLTS/DIV が 5mV レンジ	$400\text{V} (\text{DC} + \text{ACピーク})$
それ以外の レンジ	$600\text{V} (\text{DC} + \text{ACピーク})$

プローブ (959A BNC)	600V (DC + AC ピーク)
EXT TRIG IN 端子	100V (DC + AC ピーク)
Z AXIS IN 端子	100V (DC + AC ピーク)

ただし、繰返し周波数 1kHz 以下

3.4 電源変更

本器は、100V以外での使用にも応じられる様、電源トランスに各種タップを設けてありますので、必要に応じAC 入力電圧の変更が出来ます。また、AC プラグは、125V-7Aまでの規格ですから、125V以上のAC ラインでの使用の場合は、取り替える必要があります。ヒューズは下表の規格のものを使用して下さい。

AC (V)	ヒューズ (A)	注
90 ~ 110	1	スローブローヒューズを使用 のこと。
100 ~ 120		
105 ~ 129		
180 ~ 220	0.5	
200 ~ 240		
210 ~ 258		

4. 操 作

電源を投入する前に、正面パネルのツマミを次の様に設定して下さい。

INTEN, POWER OFF		左へ回し切る
FOCUS		ほぼ 中央
MODE		CH1 ボタンを押す
TRIGGER	LEVEL	ほぼ 中央
	FLAT-HF REJ	FLAT
	AC - DC	AC
	CH1-CH2-NORM-EXT	CH1
	COMP AUTO-AUTO-NORM - SINGLE	AUTO
TIME/DIV		0.2mS
POSITION (水平) - PULLせず		ほぼ 中央
CH1	POSITION (垂直) - PULLせず	ほぼ 中央
	VOLTS/DIV	0.2V(赤ツマミは CALD の位置)
	AC - DC	DC
	GND	GND ボタンを押す。

電源コードをAC100V に接続し、INTEN ツマミを POWER OFF の位置から右へ回します。カチッと音がして、POWER ONになり、パネル面左上のLED (発光ダイオード) が点灯し、本器に電源が投入されます。

約10秒後、さらにINTEN ツマミを右へ回し、適当な明るさのトレースが現れる位置にセットします。

FOCUS の調整

CH1 POSITION 及び、水平POSITION ツマミを回し、輝線を管面のほぼ中央へ位置させます。

FOCUS ツマミを回し、輝線が最もシャープになる様調整します。



4.1 校正電圧波形を加え管面に波形を出す。

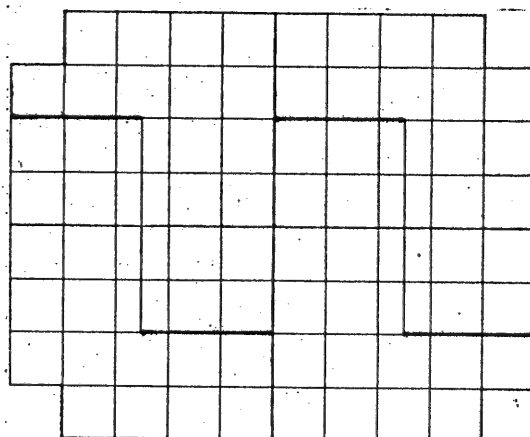
本器の校正電圧 (CALIB) の信号を, CH1 の入力端子に附属の BNC 端子アダプタを取付け, 出来るだけ短い線で接続し, 管面に校正電圧の方形波をトレースさせます。(CALIB 出力は 200mV を使用します。)

パネル面の操作は次の様にします。

AC-DC (CH1)	プッシュボタンスイッチ	DC
GND (CH1)	"	押さない状態にする。
VOLTS/DIV (CH1)	ツマミ	50mV
VARIABLE (CH1)	"	CAL'D
TIME/DIV	ツマミ	0.2ms
VARIABLE	"	CAL'D
その他のツマミ, プッシュボタンスイッチ		電源投入時と同じ。

以上に設定すると, 管面振幅 4DIV の方形波が観測出来ます。

CALIB (Vp-p)  2V  200mV

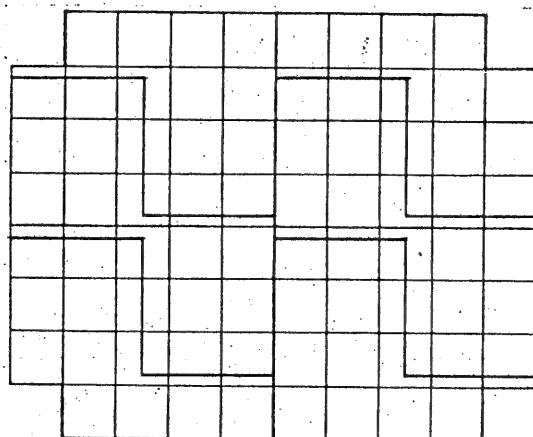
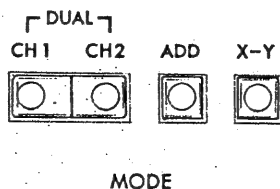


VOLTS/DIV ツマミを、左回しに1レンジずつ切換えると、垂直の振幅が減衰して行きます。VARIABLE ツマミを左へ回すと、やはり振幅が連続的に減衰します。以上の操作により入力信号と、VOLTS/DIV 及び、VARIABLE の関係が解ります。

4.2 2 現象動作と ADD 動作

2 現象動作

MODE プッシュボタンスイッチを DUAL します。(CH1 プッシュボタンと CH2 プッシュボタンとを同時に押して下さい。) 前項までの操作では、CH1 にだけ校正電圧信号が入り、CH2 は無信号状態ですが、CH2 にも同様に校正電圧信号 (200mV) を加えます。この時、トリガーは前項同様 CH1 にし、CH1 に加えられた信号でトリガーさせます。



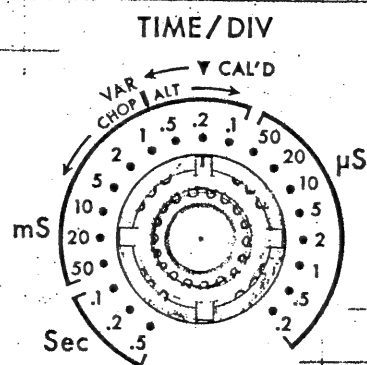
CH1

CH2

CH1 に加えられた信号に対し、同期の関係にある信号が CH2 にも加えられれば、必ず CH1, CH2 共静止した観測波形が得られます。

本器の2現象動作には、CHOP、ALTの各々のスイッチはなく、DUALのプッシュボタンスイッチしかありません。

実際には、CHOP、ALTの切換は、TIME/DIV ツマミと連動し、0.5S~1mS/DIVのレンジがCHOP動作、0.5mS~0.2μS/DIVレンジがALT動作となる様、設計されています。



CHOPの領域で動作させている場合などで、CH1に加えられる信号の振幅が比較的小さく、しかもS/N比の悪い条件で、安定したトリガーが得られず観測しにくい時は、HF REJ ボタンを押し、50kHz以上の高い周波数成分を取り除いてやると、観測し易い場合があります。

ADD 動作

MODE プッシュボタンスイッチをADD にします。CH1の信号、およびCH2の信号の和、又は、差の信号観測が出来ます。

$CH1 \pm CH2 = ADD$ 波形

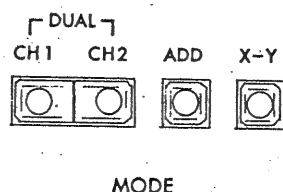
次にCH2 POLARITY プッシュボタンスイッチをINV モードにします。この状態では、CH1 - CH2 になり、差の信号観測が出来ます。

INV の状態 : CH2の信号が180°反転します。

4.3 X-Y 動作

MODE プッシュボタンスイッチを X-Y にします。

この一動作で、CH1 が X 軸、CH2 が Y 軸に設定出来ます。



Y 軸は、CH2 単現象動作の CH2 と全く同じ電気的特性で使用出来ますが、X 軸は、周波数帯域帯が $DC \sim 2MHz - 3dB$ となります。

X 軸のポジションは、水平の POSITION ツマミにより変化することが出来ます。又、X-Y 動作でない通常のスイープ状態の時より、動きがシャープになっています。それ以外は、CH1 単現象動作の CH1 と全く同じ電気的特性で使用出来ます。

次に、校正電圧を、X、Y の両軸に加え、適当な振幅になる様、各々の VOLT/DIV レンジを調整し、管面の対角線に、2 つのスポットを出します。周波数比 1 : 1、位相角 ≈ 0 の方形波のリサージュ図形が描かれます。

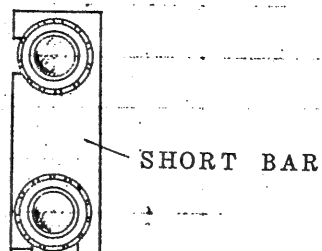
なお、X-Y 動作時には、水平のポジションツマミと連動している $5 \times MAG$ の動作は、不動となります。

4.4 INTEN MOD

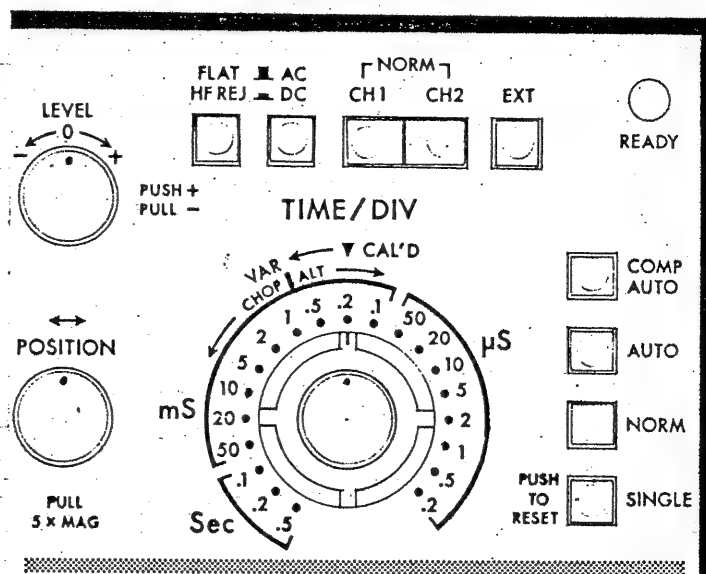
輝度変調信号入力端子で、背面に位置しています。

付属のショートバーをはずし、赤色端子と黒色端子 (GND) 間に信号を加えて使います。

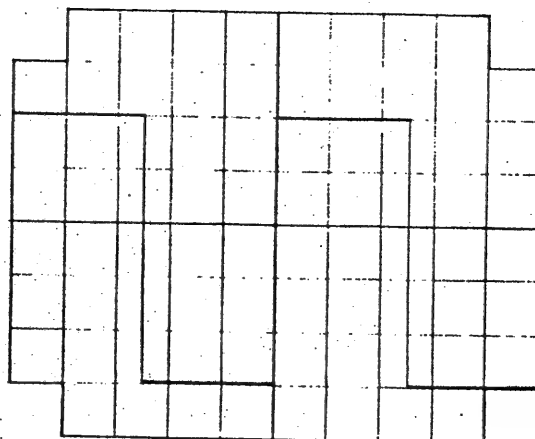
使用しない時は、ショートバーを取り付けて置きます。



4.5 トリガーおよび時間軸



校正電圧は、約 1 kHz の方形波で、TIME/DIV ツマミが 0.2 mS/DIV の時、方形波の 1 つの繰返しが水平方向に約 5DIV の長さで観測出来ます。



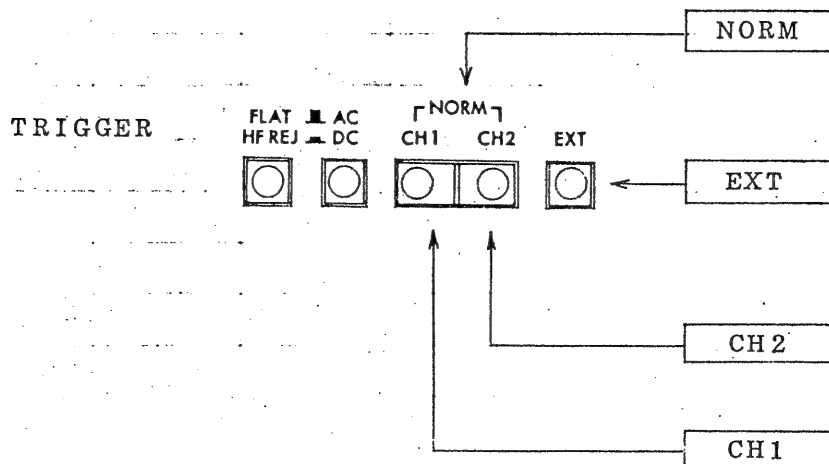
TIME/DIV ツマミを右方向へ切換えて行くと、掃引時間が速くなり、左方向へ切換えて行くと遅くなります。

また、VARIABLE ツマミで、掃引時間を連続的に変えられます。

4.6 トリガー信号源の種類

観測信号波形を安定に管面に静止させるには、トリガー回路に、観測信号波形と同期した入力信号をトリガー回路に加え、そのトリガーにより、時間軸を掃引させ観測信号波形を静止させます。

トリガー回路に加えられるトリガー信号の種類には、オシロスコープ内部から加えられる NORM (管面波形)、CH1 (CH1の信号)、CH2 (CH2の信号) か、オシロスコープの外部から加えられる信号 EXT (背面パネル表示 - EXT TRIG IN) と、大別して4種類の信号に分けることができます。



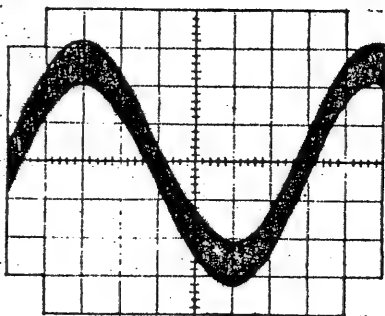
操 作		29 / 頁
<p>4.6.1 内部トリガー (NORM, CH1, CH2)</p> <p>内部トリガーの場合は、入力信号を垂直増幅器の途中で PICK UP し、トリガー用増幅器で、トリガーするのに必要な電圧まで増幅して、トリガー回路へ内部で接続されます。</p> <p>NORM では、管面の波形 (CH1 & CH2) がトリガー信号となります。</p> <p>CH1 では、CH1 の入力信号だけがトリガー信号となります。</p> <p>CH2 では、CH2 の入力信号だけがトリガー信号となります。</p> <p>本器では、CH1 および CH2 の入力にそれぞれ同期している信号を加えた場合、CH1 でトリガーをかけ、CH2 のみを観測する、又はその逆の動作等がワンタッチで出来ます。</p> <p>4.6.2 外部トリガー (EXT TRIG IN)</p> <p>外部トリガーは、垂直軸増幅器などの影響を受けずに、トリガー回路を動作させることが出来ます。</p> <p>例えば、内部トリガーの場合、VOLTS/DIV を切換えたり、垂直軸ポジションを動かしたりすると、トリガー回路に加わる電圧に影響を与えます。従って入力信号の波形によっては、不安定なトリガー状態になったりすることもあります。</p> <p>このような場合、外部トリガーで使用すれば、垂直軸増幅器系のどのツマミを動かしても、外部トリガー信号波形に変化をおよぼさない限り、安定にトリガーさせることが出来る訳です。</p> <p>外部トリガー信号は約 10Vp-p 以下の信号電圧で使します。</p> <p>4.7. AO と DO</p> <p>本器では、トリガー入力の結合を DO 結合ともする事が出来ますので、トリガーの使用法が極めて多用途の目的に使えます。特にトリガーの入力信号が、5Hz 以下～DC の場合や、単掃引動作で使用する場合など、DO 結合ならではのトリガリングに最適です。AO 結合の場合は、5Hz 以上～20MHz のトリガー入力信号や、直流を含んだトリガー信号など、一般動作の時、使用します。</p>		

4.8 FLAT と HF REJ

HF REJ は、約 50 kHz で -3 dB となる様なハイカットフィルターが、トリガー入力回路の前に挿入されますので、トリガー入力波形に不要なノイズや、高周波成分が重畳している時、有効なスイッチです。

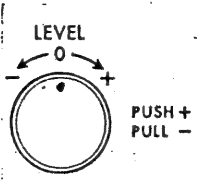
又、2現象動作で、TIME/DIVツマミが、CHOPの領域にある時、HF REJ にしますと、同期の乱れがなくなる場合もあります。

50 kHz 以上の高い周波数が
重畳した波形



FLATは、DC から 20MHz までのトリガーが信号に対し、常に安定したトリガーをかける事が出来ます。

4.9 LEVEL ツマミと PUSH + , PULL -

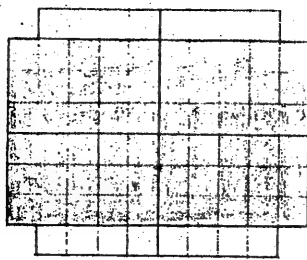


本器の CHI 入力端子に、約 1 kHz の正弦波信号又は、三角波信号を加えます。（管面の振幅が 6 DIV 以上振れる様、入力信号又は、本器の入力減衰器を調節して下さい。）

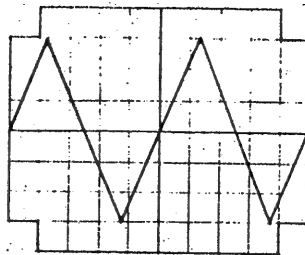
パネル面の操作は次の通りです。

FLAT	HFREJ	FLAT
AC	DC	AC
CH1, CH2, NORM, EXT		CHI
TIME/DIV		0.2mS/DIV
COMP AUTO, AUTO, NORM, SINGLE		AUTO

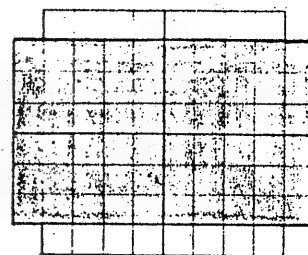
LEVELツマミを左から右へ回すと、管面の波形は、フリーランの状態から、LEVELツマミのある位置で同期がかかり、波形の書き出し点が下から上へと移動し、再びフリーラン状態となります。LEVELツマミを右から左へ回すと、逆の現象が管面で観測されます。



イ) フリーラン

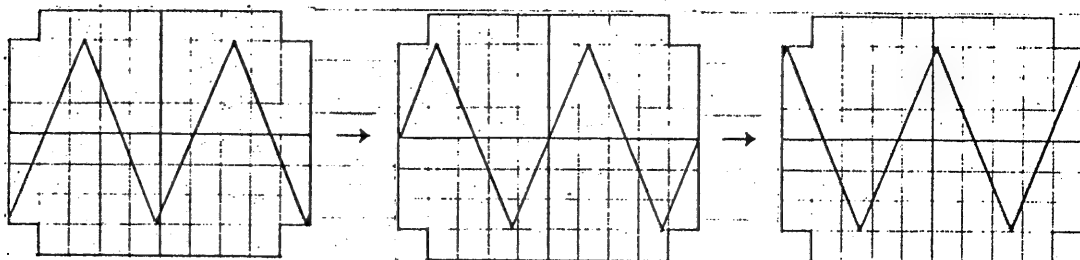


ロ) 同期状態

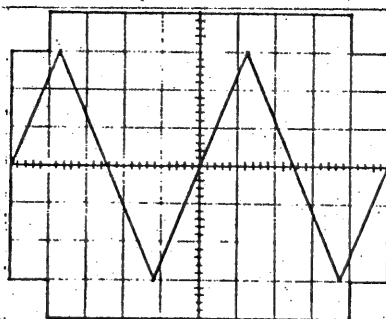


ハ) フリーラン

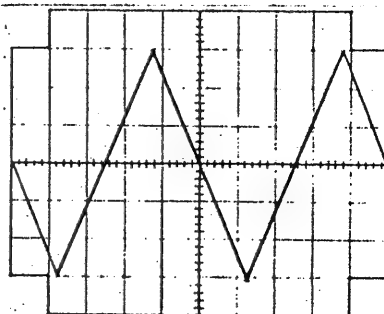
波形が静止した位置から LEVEL ツマミを右へ回すと、波形は静止したままで管面の右から左へと移動し、輝線の書き出し部分も下から上へと移動します。
(トリガーレベルの移動)



次にレベルつまみをゆっくりと引き出します。書き出し部分のスロープが逆になります。これはトリガーが負極性で同期のかかっている事を示します。



PUSH +



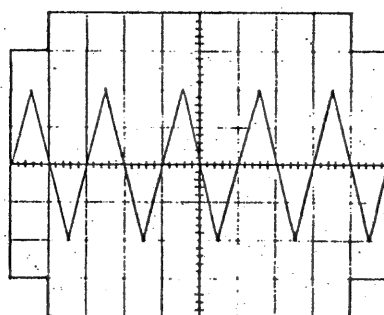
PULL -

操 作		32 / 頁
<p>4.10. COMP AUTO の操作</p> <p>前項で設定したパネル面のスイッチの内、AUTO プッシュボタンスイッチから COMP AUTO プッシュボタンスイッチに変えます。同時に、本器の入力減衰器を操作して、管面の信号波形振幅を約 0.3 DIV にします。この時、管面信号波形は、同期した静止画像のまま振幅のみが、減衰している事が確認されます。(TIME/DIV ツマミを 1 mS/DIV にすると、良くわかります。)</p> <p>又、振幅を 8DIV 以上にしても、同期した静止画像が得られます。</p>		
<p>4.11. AUTO の動作</p> <p>AUTO の位置では、トリガー入力信号が無い場合でも、自動的に時間軸が掃引し、掃引時間の速いレンジでも、明るい輝線が現われ、ZERO レベルの確認が容易です。</p>		
<p>4.12. NORM の動作</p> <p>NORM の位置では、本器への入力信号が全くないか、後面パネルにある EXT TRIG IN 端子への入力信号が 200mVp-p 以下の場合、あるいは、LEVEL ツマミの位置が、トリガー点を越えた場合、等、時間軸は待機し、管面から輝線が消えます。</p>		
<p>4.13. SINGLE の動作</p> <p>SINGLE (単掃引)を行なうには、次の操作をします。</p> <p>A) まず繰返し波形を CH1 か CH2 に加え、トリガーのモードを、NORM にして、トリガー LEVEL ツマミを調整し、同期波形を管面に出します。</p> <p>B) 上記のトリガーモード NORM を SINGLE に切り換えます。</p> <p>C) 加えていた入力信号を切ります。</p> <p>D) SINGLE スイッチを再度押します。(PUSH TO RESET 動作)</p> <p>E) スイッチから指を離すと、もとの状態にもどりますが、パネル面右上方の LED が点灯し、時間軸は待機の状態となります。</p> <p>F) 再び、観測しようとする入力信号を加えると、その信号でトリガされ、時間軸回路は一回だけ掃引し、LED は消灯します。時間軸は、SINGLE プッシュボタンスイッチを押さない限り再び動作することはありません。</p>		

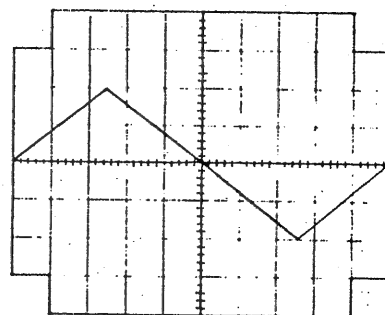
4.14 掃引拡大の操作 (PULL 5× MAG)

入力信号の一部を拡大し観測する場合は、掃引時間を遅くすれば良いのですが、掃引のスタート点以後の遅れた部分を拡大して見たい時、掃引時間を遅くすると、その見たい部分が管面外へ出てしまうことがあります。

この場合、水平 POSITION ツマミを手前に引き出し、5×MAGにすると、管面の中心から左、右へ5倍拡大出来ます。



イ) 拡大前



ロ) 拡大後

拡大した時の掃引時間は次式で求める事が出来ます。

$$\text{TIME/DIV (指示値)} \div 5 = \text{掃引時間/DIV}$$

本器の場合、 $0.2\mu\text{S/DIV}$ を5倍拡大して 40nS/DIV の高速掃引で、観測が行なえます。

拡大する事により、輝度が低下しますので、次の場合以外は拡大しない方が良いでしょう。

- 1) 掃引のスタート点から離れた部分を、部分拡大して観測したい場合
- 2) $0.2\mu\text{S/DIV}$ より速い掃引をさせたい場合

4.15 垂直軸入力信号の加え方

4.15.1 被覆電線の使用

垂直軸の入力端子に付属のBNC端子アダプタを取り付けて、この端子アダプタに被覆電線を接続し、入力信号を加えます。しかし、被覆電線がやや長い時や、入力信号源のインピーダンスが高い場合、誘導を受け易く対アース間の漂遊容量も大きく、観測に支障をきたします。

10:1 のプローブを使用した時に比べると、被測定回路などにおよぼす影響が大きくなります。

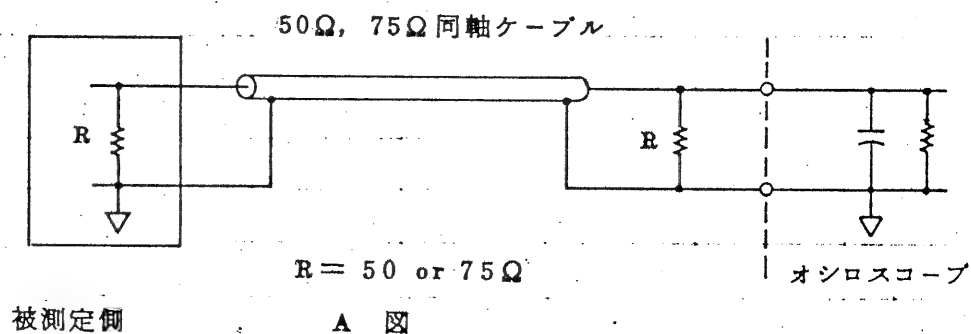
4.15.2 シールド線の使用

シールド線などを使用することにより、外部からの誘導を防止することができますが、信号源と、アース間の容量が $50 \text{ pF} \sim 100 \text{ pF/m}$ と大きく、信号源のインピーダンスが比較的高く、また高い周波数成分を含んだ信号波形の観測には適しません。

4.15.3 同軸ケーブルの使用

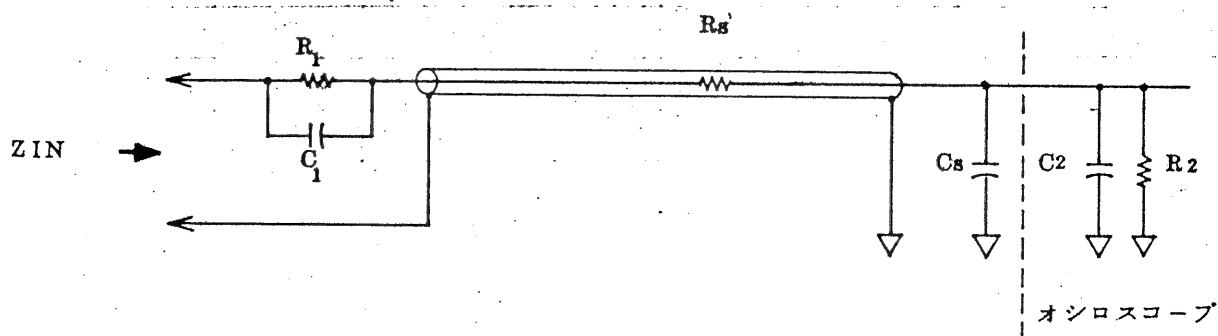
信号源のインピーダンスが、 50Ω 、 75Ω の時は、インピーダンスの合った同軸ケーブルを用い、インピーダンス マッチングを取ることで、高い周波数成分を含んだ信号を減衰しないで伝送することができます。

インピーダンス マッチングを取る場合は、図のように、オシロスコープの入力側に、同軸ケーブルの特性インピーダンスに合った 50Ω 又は 75Ω の純抵抗 R で終端し、使用します。



4.15.4 ブローブの使用

本器の附属の減衰比 10:1 のプローブを用います。
オシロスコープからプローブ本体までの線およびプローブ本体は電氣的にシールドされ、外部からの誘導を受けません。



R_8 : ケーブルの直列抵抗
(R_8 の抵抗値は R_1, R_2 の値に比べ極めて小さい値です。)

操作		35 / 頁
$Z_{IN} = \frac{R_1 + R_2}{\omega C (R_1 + R_2) + 1}$ $C = \frac{C_1 \times (C_2 + C_s)}{C_1 + C_2 + C_s}$ <p>C_s : ストレージキャパシタンス + ケーブルの容量</p> <p>減衰用抵抗器 R_1 と、その並列容量 C_1 とで、広帯域のアッテネータが、作られていて観測する信号源のインピーダンスが高い場合、あるいは、高い周波数成分を含む信号の観測に適し、被測定側にあまり影響を与えません。</p> <p>減衰比は</p> $\frac{R_2}{R_1 + R_2} = \frac{1M\Omega}{9M\Omega + 1M\Omega}$ $= \frac{1}{10}$ <p>で、10 : 1 ですが、これは電圧レベルを単に $\frac{1}{10}$ に分圧することが目的でなく、被測定側に与える影響を軽減するためです。</p> <p>4.15.5 プローブ使用における注意事項</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) 20 頁 に記載した最大許容入力電圧を守ること。 2) アースリード線に付いて、広帯域で、しかも高感度で使用する場合は、必ず付属のアースリード線を使うこと。 2 現象で使用する時も、各々のアースリード線を使用すること。 3) プローブの位相合せは、正確にすること。又、本機に付属のプローブをかならず使用すること。 4) プローブに、機械的ショックや強い振動を与えないこと。 又、極度に折曲げたり、強く引張らないこと。 		

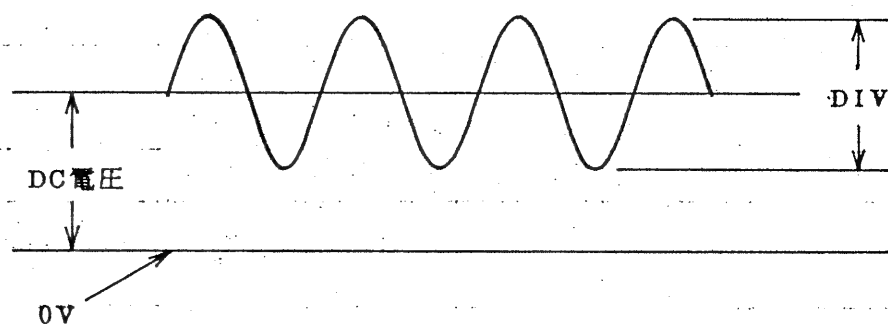
操 作		36 / 頁
<p>5) プローブ本体および先端の材質は、熱に弱いので、リード線を挟んだまま で、近くの半田付けをしないこと。</p> <p>4.16 電圧の測定</p> <p>4.16.1 DC電圧の測定</p> <p>1) トリガーを AUTO にし、時間軸をフリーランニングにし、TIME/DIV を 1 mS /DIV 前後の輝線を出します。</p> <p>2) 次に、垂直軸入力 GND プッシュボタンスイッチを GND にします。 この時の輝線の位置が、垂直入力 0V の位置となるので、管面の測定し 易い位置に、POSITION ツマミで設定します。</p> <p>3) AC, DC, プッシュボタンスイッチを DC にし、測定する電圧を垂直軸の入 力に加え、その時の輝線の移動量を管面目盛上で読み取ります。</p> <p>4) 電圧を加えた時、輝線が、管面外へ出てしまう場合には、VOLTS/DIV を左へ廻し、感度の低いレンジに切換測定し易い位置に移動するようにし 測定します。</p> <p>5) 輝線の位置が、測定前の位置より上方であれば電圧の極性は、+、下方で あれば - となります。</p> <p>6) 測定は、VARIABLE を右へ廻し切った、CAL'D の位置で行えば、1 DIV 当りの電圧感度が校正され、値の読み取りが容易です。</p> <p>◦ 直接入力端子へ加えた場合</p> <p>電圧 $V = \text{VOLTS/DIV の指示値} \times \text{振れ DIV}$</p> <p>◦ 10 : 1 のプローブ使用の場合</p> <p>電圧 $V = \text{VOLTS/DIV の指示値} \times \text{振れ DIV} \times 10$</p>		

4.16.2 AC電圧の測定

AC電圧が、DC電圧に重畳されている場合、AC、DC、プッシュボタンスイッチをDCで使用すると、DC電圧がAC電圧に比べ高い場合、DC電圧のため輝線が管面外へ出てしまうことがあり、AC電圧の部分が観測できなくなります。

この場合、垂直 POSITIONで、AC電圧部分を管面内へ移動できる時もありますが、VOLTS/DIVを感度の低い方向へ切換え、AC電圧部分を管面内に出します。

しかし、通常 AC、DC、プッシュボタンスイッチを AC にし、直流電圧をカットし、AC電圧分のみを適当な振幅で、観測します。



振幅 cm から

$$\text{電圧 } V_{p-p} = \text{VOLTS/DIV の指示値} \times \text{振幅 DIV}$$

10:1 プローブ使用では

$$\text{電圧 } V_{p-p} = \text{VOLTS/DIV の指示値} \times \text{振幅 DIV} \times 10$$

で求められます。又正弦波の実効値 $V_{r.m.s}$ は

$$V_{r.m.s} = \frac{V_{p-p}}{2\sqrt{2}}$$

で求められます。

振幅 cm から

電圧 $V_{p-p} = \text{VOLTS/DIV}$ の指示値 \times 振幅 DIV

10 : 1 プローブ 使用では

電圧 $V_{p-p} = \text{VOLTS/DIV}$ の指示値 \times 振幅 $DIV \times 10$

で求められます。又正弦波の実効値 $V_{r.m.s}$ は

$$V_{r.m.s} = \frac{V_{p-p}}{2\sqrt{2}}$$

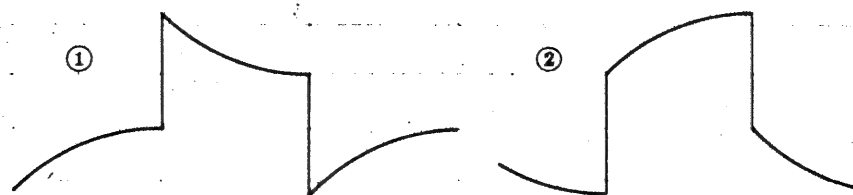
で求められます。

4.16.3 AC 結合での使用

前述のとおり、直流電圧に重畳した AC の波形観測は、通常 AC 結合で使用します。

繰返し周波数が、約 1kHz 以下の低周波信号では、位相の進み、又は遅れが生じ、且つ振幅が減衰しますので、注意が必要です。

特に、繰返し周波数が、1kHz 以下の方形波信号では、図のようなサグとなり、波形歪として表れます。

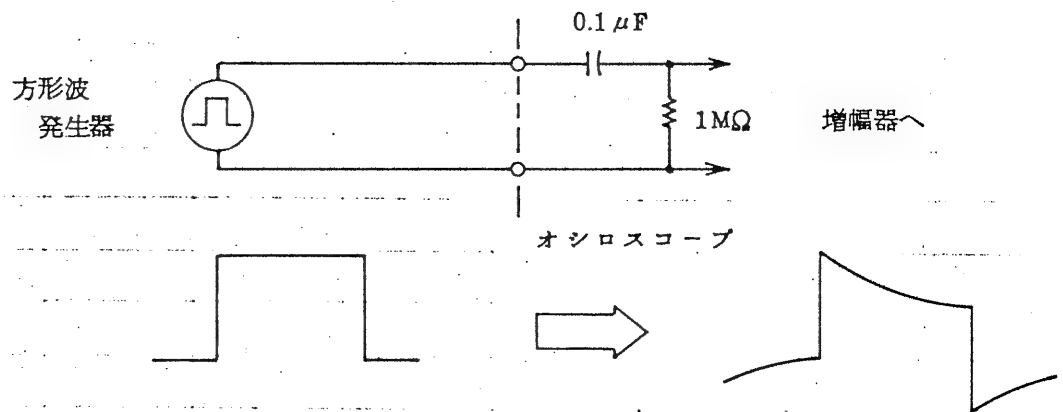


①は、低周波成分が、進み位相で、振幅が減衰している場合

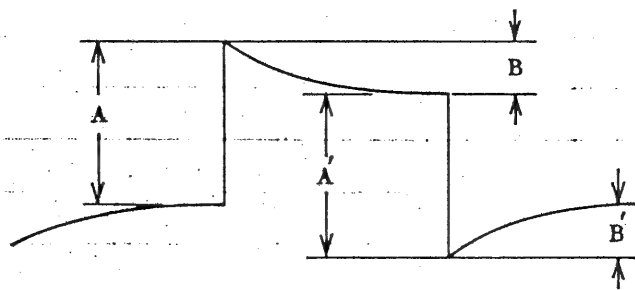
②は、低周波成分が、遅れ位相で、振幅が減衰している場合に生じる代表的なサグの例です。

但し、DC 結合で、使用すれば、サグのない波形観測ができ、理想的です。

本器の入力インピーダンスは、1MΩ、AC 結合コンデンサが 0.1μF で、繰返し周波数が低い方形波又は、ステップ電圧を加えると、通常①の波形に近いサグが観測されます。



サグの程度は、次のように求めることができます。



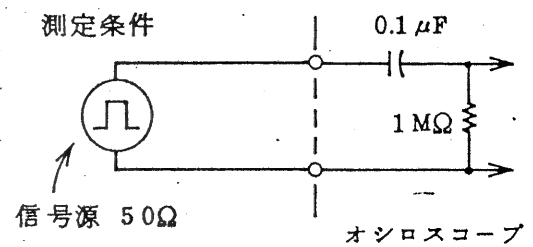
A : 基本振幅

B : サグ

$$\text{サグ (\%)} = \frac{B}{A} \quad \left(\text{又は } \frac{B'}{A} \right) \times 100$$

本器のサグの程度の例を表に示します。

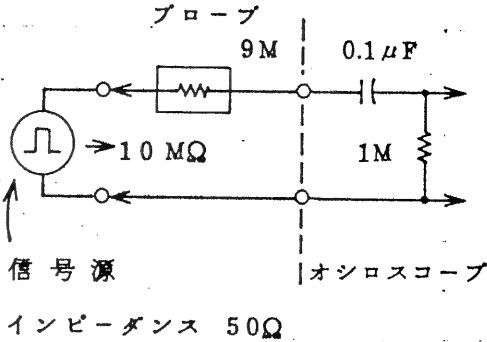
繰返し周波数	サグ (%)
10 Hz	26
50 "	4
100 "	2
500 "	0.6



10 : 1 の プローブを使用した場合のサグの程度の例を表に示します。

測定条件

繰返し周波数	サグ(%)
10 Hz	2.6
50 μ	0.4
100 μ	0.2
500 μ	0.06



以上の表の結果からも解るとおり、入力インピーダンス1MΩ のオシロスコープに直接接続するより、10 : 1 のプローブを使った方が、約1/10サグの少ない観測ができます。

ただしプローブを使うと、入力信号が1/10に減衰します。

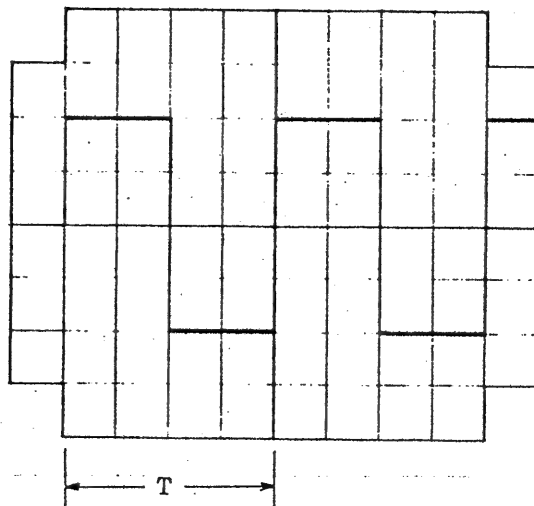
DC 結合では、使用できず、しかもサグの少ない観測が要求される場合は、10 : 1 のプローブを使うと有利です。

5. 測 定

5.1 時間の測定

時間間隔の測定

波形の任意の2点間の時間間隔測定は、TIME/DIVの VARIABLE を CAL'D にすることにより、TIME/DIVの指示値からTを直読することができます。

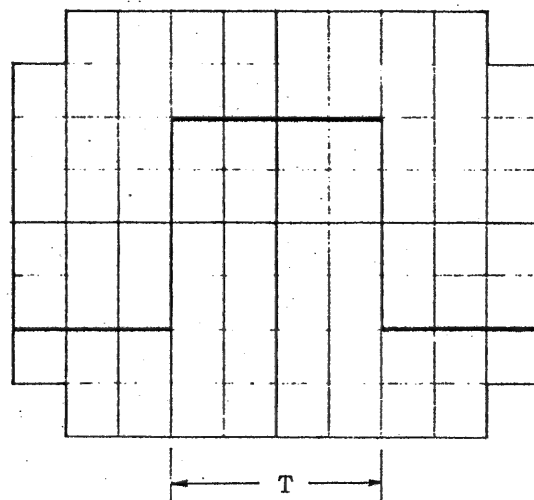


$$\text{時間 } T (\text{Sec}) = \text{TIME/DIV (Sec)} \times \text{読み取り長さ (DIV)} \times \text{拡大器の倍率} \dots\dots\dots (A)$$

拡大器の倍率は、拡大しない時 1, 拡大した時 $1/5 = 0.2$ になります。

5.2 パルス幅の測定

観測パルス信号を、管面のほぼ中央に位置させ、測定し易い2～4DIVの振幅にセットします。



TIME/DIVの VARIABLE を CAL'D にします。パルス幅が、狭い場合、必要に応じて、5 X MAG を動作させ、Tを読み取り (A) 式で算出します。

5.3 パルスの立上り、立下り時間の測定

パルス幅の測定と同様に操作し、Tを読み取り、(A)式で算出します。

この場合、パルスの立上り又は、立下り時間が、本器自身の立上り時間 233 ns に比べ、十分に遅い時は直続できますが、速い場合は、次の式で補正しなければなりません。

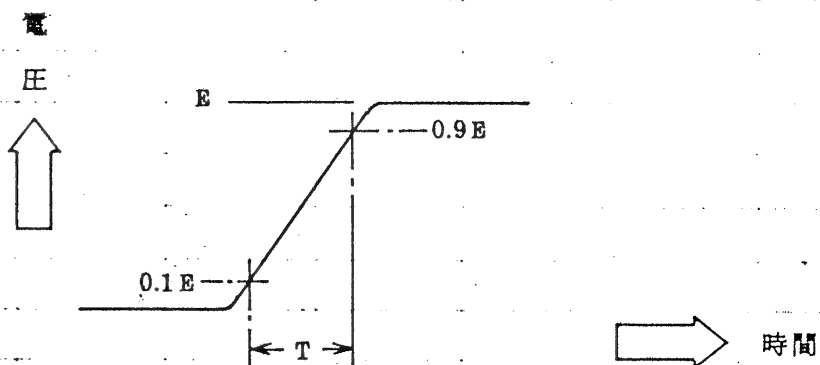
$$T_n = \sqrt{T^2 - T_o^2 - T_G^2}$$

T_n : 真値

T : 実測値

T_o : 本機の立上り時間 233 ns (計算値)

T_G : 信号発生器の方形波立上り時間



5.4 周波数の測定

周波数の測定には、次の3種類の方法があります。

- 1) 波形の1サイクル当りの時間 T を測定し(A)式から算出します。

$$\text{周波数 } f(\text{Hz}) = \frac{1}{\text{周期 } T(\text{Sec})}$$

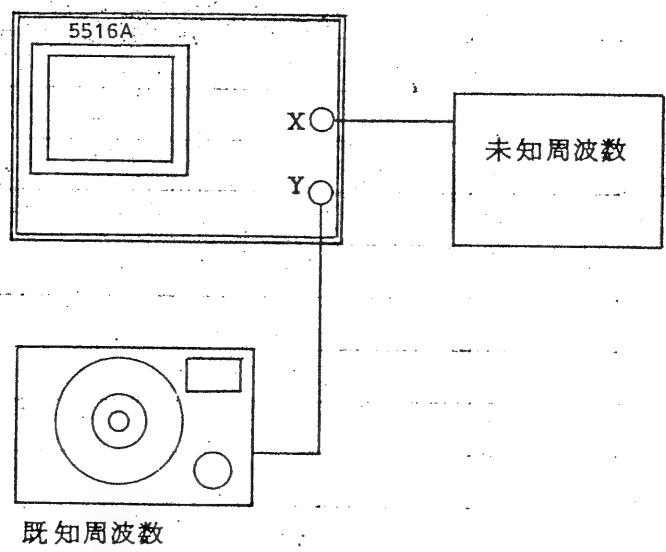
- 2) 10 ~ 20サイクル当りの時間を求め、水平方向の目盛10DIVの中に入る周期の数 N を数えて、式から算出します。

$$\text{周波数 } f(\text{Hz}) = \frac{N}{\text{TIME/DIVの指示値}(\text{Sec}) \times 10}$$

この方法は、1) の場合に比べて、N が大きい場合に測定誤差を少なくすることができます。

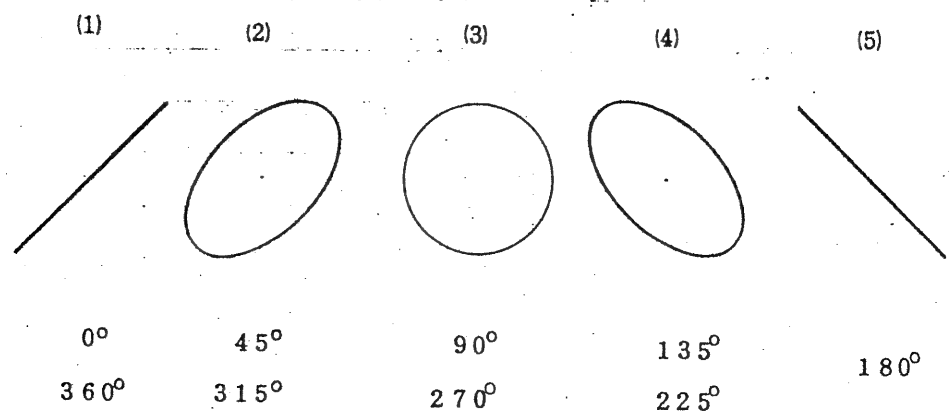
- 3) 以上の2つの方法は、時間測定による周波数の測定ですが、周波数が、10 kHz 以下で、正弦波のように、単純な波形の場合は、X-Y スコープの動作にし、リサーチ図形で、周波数を測定できます。
- 操作方法は、27頁の X-Y 動作の所を参照下さい。

接 続 図



X, Y 軸に加える信号の大きさにより、感度を各々適当に調整し、X, Y 共ほぼ同一の振幅になるように、VOLTS/DIV 或いは、VARIABLE をセットします。

次に、既知信号周波数を変化させて行くと、図のように、1:1 のリサーチ図形が描けます。



周波数比が、1 : 1のリサーチ図形は、円、楕円、直線のいずれかであり、1 : 1の周波数比に近づくと、前図の(1)→(5)→(1)と、図形で連続的に往復します。

さらに周波数が近づくと、変化はゆっくりになり、一致すれば(1)～(5)の形で静止します。

この時の既知周波数が、求める周波数と等しくなります。

以上周波数を広範囲に連続可変できる発振器を用いて、周波数比1 : 1の図形を用いるのが、もっとも容易で、正確な方法です。

5.5 位相差の測定

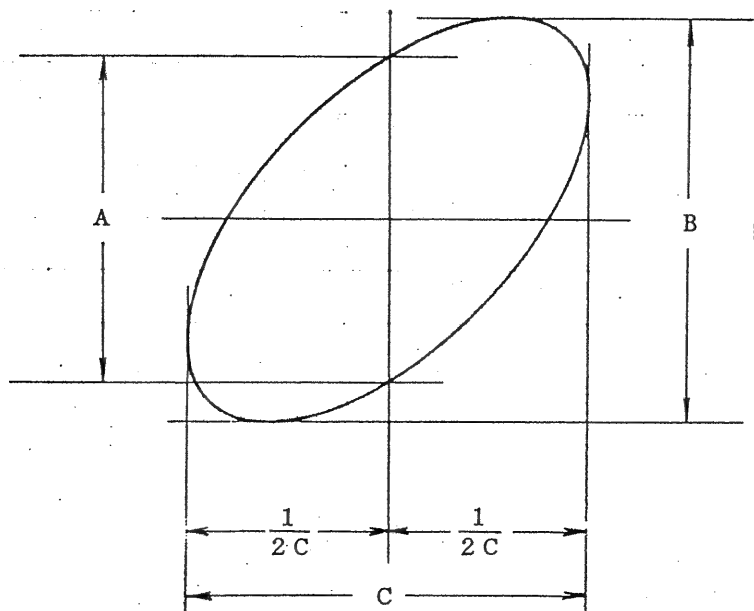
1) リサーチ図形による位相差の測定

周波数測定の所で述べたように、X、Y動作にし、リサーチ図形を描かせます。

この場合、X軸増幅器およびY軸増幅器の感度は、できるだけ最大で使います。又、信号源の出力を、管面の中央附近で、映像波形の振幅が5%以上となるように調整します。

図のように、A・B・を測定し、算出します。

$$\text{位相差 } \theta = \sin^{-1} \frac{A}{B}$$



リサージュ図形による位相差の測定方法は、従来から知られていますが、次のような欠点があります。

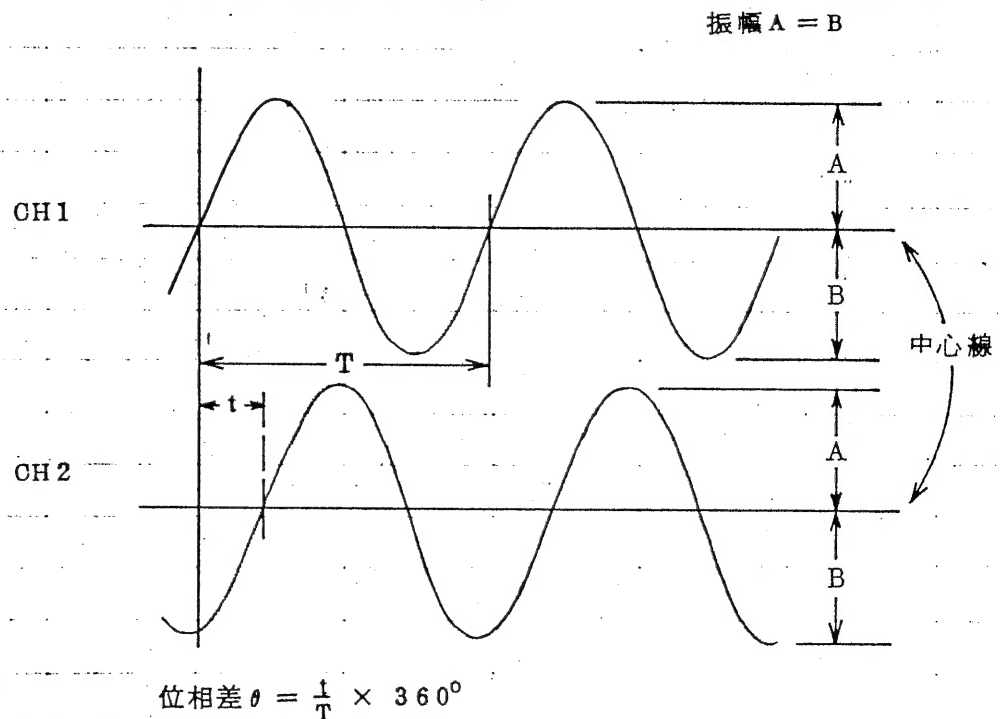
- ① 通常のオシロスコープでは、X軸の周波数帯域幅が狭く、内部での位相差が大きい。
- ② 位相差の測定精度が比較的悪い。

以上の理由から、正確な位相差 θ の測定は、以下に述べる2現象による方法を推奨します。

2) 2現象による位相差の測定

垂直軸MODEをDUALにし、TRIGGERはCH1のボタンを押します。

CH1、CH2に測定する信号を加えますが、CH1に基準となる信号を加え、図のような観測波形を描かせます。



CH1及びCH2に加える信号を大きくするか、或いは感度を上げ、各々の波形振幅をできるだけ管面いっぱい偏らせ、測定します。

波形の中心線は、CH1, CH2 とも振幅 $A = B$ になる位置に設定し測定します。

プローブを使用する場合は、両チャンネル共プローブを使用し、かつ校正電圧 (CALIB) で、双方の位相特性の調整を完全にし、測定します。

この2現象による測定方法は、微少な t の測定が可能で、また進相、遅相が、一目で観測できる特長があります。

6. 校正

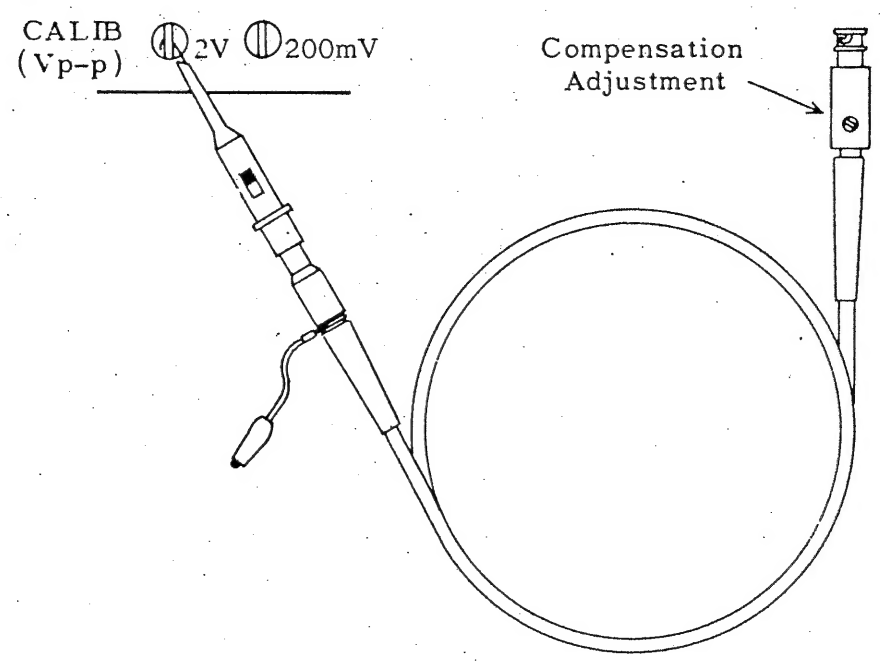
6.1 概要

本器は、ある期間使用したら、かならず定期的に校正する事が望めます。
校正は、全般にわたって行なう事が望めます。
時間軸の精度が、常に要求される測定が主であれば、特に時間軸の校正を、あるいは、垂直軸の感度の精度が、常に要求される測定が主であれば、特に垂直軸の感度校正をと、必要に応じた校正方法も良いでしょう。
しかし、故障修理等を行なった場合、修理内容によっては、全般にわたっての校正が必要です。
また、本器の各回路に使用する直流電源（安定化、及び非安定）の電圧調整を行なった場合は、他の部分に影響を与えますので、かならず全般的な、校正が必要です。

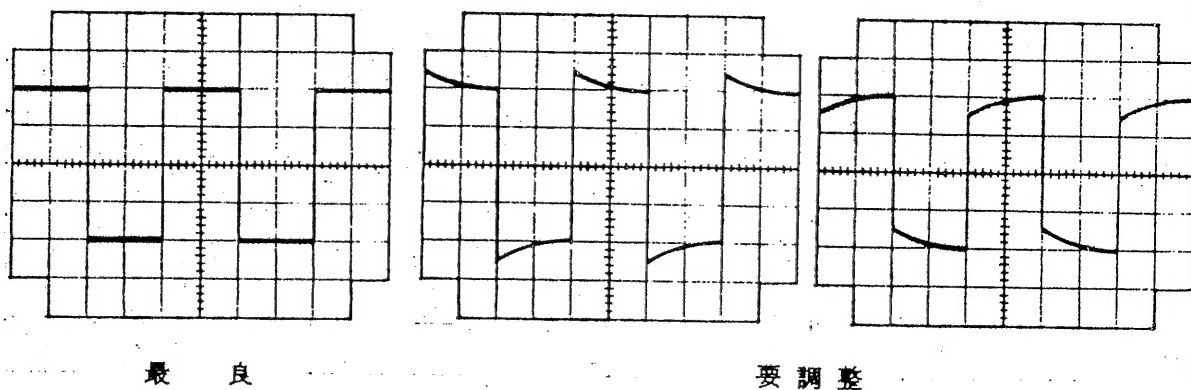
校正は、当営業、又は商品技術に、お申し付下さい。敏速で的確な校正がなされます。

6.2 プローブの校正

プローブの校正は、パネル面の校正電圧端子の1kHz 200mV_{p-p}または、2V_{p-p}の信号を使い校正します。



プローブをCH1 または, CH2 の入力に接続し, レンジを 50mV に設定します。
校正電圧端子の 2Vp-p にプローブの先端を接触させると, 振幅 4 DIV の 方形波信号が観測されます。
プローブのコンペンセータをドライバー等で回し, 下図の最良の波形になる様調整します。



6.3 ASTIG GEOMETRY の調整

ASTIG

FOCUS ツマミと共に調整し, 管面の輝線, 又はスポットが, 鮮明になる様に調整します。

GEOMETRY

管面に矩形のラスターを描いた時起る歪を補正します。

下図に各ボリウムの位置を示します。

